

Publikationsverzeichnis

- [NG 02-2] Nordbruch, S.; Gräser, A.: Einstellung, Analyse und Optimierung des MSG-Schweißens mit ImpulslichtbogenIn: K. Müller, E. Habiger und G. Brandenburg (Hrsg.): A&D Kompendium (Automation & Drives) 2002, Seite 83, publish-industry Verlag GMBH, München. ISBN: 3-934698-06-9
- [NG 02-1] Nordbruch, S.; Gräser, A.: Statistical PGMAW Process Optimization Using Visual and Electrical Data. International Sheet Metal Welding Conference X, Feb. 26 – March 1, 2002, Detroit, Michigan, USA, *accepted for publication.*
- [TGN 02] Tschirner, P.; Nordbruch, S.; Gräser, A.: Quality Improvement of Manual Welds by Virtual and Augmented Reality. International Sheet Metal Welding Conference X, Feb. 26 – March 1, 2002, Detroit, Michigan, USA, accepted for publication.
- [NG 01-5] Nordbruch, S.; Gräser, A.: Visuelle Fuzzy-Logik basierte Klassifikation des MSG-Werkstoffübergangs. 11. Workshop deds GMA-FA 5.22 Fuzzy Control, Nov. 29 – 30, 2001, Dortmund, Germany
- [NG 01-4] Nordbruch, S.; Gräser, A.: Optimization of PGMAW Using On-line Observation and Statistical Data. 11th International Conference on Computer Technology in Welding, Dec. 5 – 6, 2001, Columbus, Ohio, USA
- [GTN 01-2] Gräser, A.; Tschirner, P.; Nordbruch, S.: Virtual and Augmented Reality for Quality Improvement of Manual Welds, 11th International Conference on Computer Technology in Welding, Dec. 5 – 6, 2001, Columbus, Ohio, USA
- [IMG 01-2] Ivlev, O.; Martens, C.; Gräser, A.: First Practical Experiences and Further Development Steps of the Rehabilitation Robotic System FRIEND. The 6th European Conference for the Advancement of Assistive Technology, Sept. 3 – 6, 2001 Ljubljana, Slovenia
- [MG 01] Martens, C.; Gräser, A.: Robust Mark-Detection for the Realization of a Robot Gripping Action. International Conference on Multisensor Fusion and Integration for Intelligent Systems (MFI 2001), Aug. 20 – 22, 2001, Baden-Baden, Germany, pp.148-154.

- [GNT 01-1] Gräser, A.; Nordbruch, S.; Tschirner, P.: Augmented Reality zur Unterstützung des Menschen beim Schweißen, GMA Kongress 2001, Automatisierungstechnik im Spannungsfeld neuer Technologien, VDI/VDE-Gesellschaft Mess- und Automatisierungstechnik (GMA), May 22 – 23, 2001, Baden-Baden, Germany, VDI-Berichte 1608, pp. 435–442, ISBN 3-18-091608-7.
- [MIG 01-1] Martens, C.; Ivlev, O.; Gräser, A.: Interactive Controlled Robotic System FRIEND to Assist Disabled People. 7th International Conference On Rehabilitation Robotics (ICORR 2001), April 25 –27, 2001, Evry, France.
- [NG 01-3] Nordbruch, S.; Gräser, A.: Visuelle Online-Beobachtung des MSG-Werkstoffübergangs. 7. Werkstofftagung, TU Graz 2001 – Moderne Trends beim MAG-Schweißen, April 26, 2001, Graz, Österreich, pp. 77 – 85, ISBN: 3-901351-43-4.
- [MRLIG 01] Martens, C.; Ruchel, N.; Lang, O.; Ivlev, O.; Gräser, A.: A FRIEND for Assisting Handicapped People. March 2001 issue of IEEE Robotics and Automation Magazine.
- [NG 01-2] Nordbruch, S.; Gräser, A.: System zur Einstellung, Analyse und Optimierung – Für das Metall-Schutzgaschweißen mit Impulslichtbogen. der praktiker - Schweißtechnik und mehr, Heft 6 (Juli), Deutscher Verband für Schweißtechnik, Deutscher Verlag für Schweißtechnik (DVS-Verlag), Düsseldorf 2001
- [NG 01-1] Nordbruch, S.; Gräser, A.: Visuelle Online-Erfassung des Werkstoffübergangs beim MSG-Schweißen. A&D Kompendium 2001, Internetversion, Automation & Drives, publish VERLAG GMBH, München
- [GL 01] Gräser, A.; Lohmann, B. (Hrsg.): Methoden und Anwendungen der Automatisierungstechnik – 22. Kolloquium der Automatisierungstechnik in Salzhausen, Shaker Verlag 2001
- [NTG 00-3] Nordbruch, S.; Tschirner, P.; Gräser, A.: Visual Online Monitoring of PGMAW without a Lighting Unit, International Sheet Metal Welding Conference IX, Oct. 18 – 20, 2000, Detroit, Michigan, USA, Paper No. 4-4 of proceedings book.
- [AIG 00] Alfs S.; Ivlev O.; Gräser A.: Simulation of Robot Motions by Kinematic Configuration Control. 6th IFAC-Symposium on Robot Control SYROCO '00, Sept. 21 – 23, 2000, Vienna, Austria.
- [NTG 00-2] Nordbruch, S.; Tschirner, P.; Gräser, A.: Analyse von HDRC-Bildern des Werkstoffuebergangs des MSG-Schweissprozesses, Mustererkennung 2000, 22. DAGM-Symposium, Sept. 13 – 15, 2000, Kiel, Germany, in: Sommer, G.; Krüger, N.; Perwass, C. (Hrsg.): Mustererkennung 2000, Informatik Aktuell, Springer-Verlag, pp 147-154, ISBN 3-540-67886-7.
- [NTG 00-1] Nordbruch, S.; Tschirner, P.; Gräser, A.: Visual Online Optiminization of Pulse Gas Metal Arc Welding with a HDRC-Camera without a Lighting Unit, UKACC International Conference Control 2000, Sept. 4 – 7, 2000, University of Cambridge, UK, Paper 190 of proceedings CD.

- [IG 00-3] Ivlev O.; Gräser A.: The Optimized Kinematic Configuration Control Algorithm for Redundant Robots. 16th IMACS World Congress on Scientific Computation, Applied Mathematics and Simulation. Aug. 21 – 25, 2000, Lausanne, Switzerland.
- [IG 00-2] Ivlev O.; Gräser A.: Konfigurationsplanung beim Docking-Vorgang eines mobilen Serviceroboters mit 10 DoF. ROBOTIK 2000 – Leistungsstand – Anwendungen – Visionen – Trends, June 29 – 30, 2000, Berlin, Germany, VDI-Bericht Nr. 1552.
- [LMG 00] Lang, O.; Martens, C; Gräser, A.: Realisation of a Semiautonomous Gripping Skill for the Support of Disabled People. Robotik 2000, June 29 – 30, 2000, Berlin, Germany, VDI Berichte 1552, pp. 273-278, ISBN 3-18-091552-8
- [IG 00-1] Ivlev O.; Gräser A.: Kinematic Configuration Control of a Manipulator with Two Redundant Joints. VI International Workshop Stability and Oscillation of Nonlinear Control Systems, June 6 – 8, 2000, Moscow, Russia.
- [Gr 00] Gräser, A.: Assistenzsysteme zur Unterstützung behinderter Personen, atp 42 no.6, 2000, pp. 43-49.
- [MG 00] Martens, C.; Gräser, A.: FRIEND: Ein sprach- und kameragesteuerter Roboterarm zur Unterstützung behinderter Menschen. A&D Kompendium 2001 - Das Referenzhandbuch der Automatisierungs- und Antriebstechnik publish-industry Verlag GmbH 2000, pp. 63.
- [AIMG 99] Alfs S.; Ivlev O.; Martens C.; Gräser A.: Simulation Tool for Kinematic Configuration Control Technology for dexterous robots. A Total Networked Industry Environment – IECON '99, San Jose, California, USA, Nov. 29 – Dec. 3, 1999, vol. 1, pp. 430-435.
- [L-MG 99-3] Lange-Mao W.; Gräser A.: Signalverarbeitung und Charakterisierung bei den kapazitiven mikromechanischen Drehratensensoren. Deutsche Forschungsvereinigung für Meß-, Regelungs- Systemtechnik e.V. (DFMRS), Jahrestagung 1999, Automatische Prozeßführung, Prozeßüberwachung und Montage, Nov. 11 – 12, 1999, Bremen, Germany, pp 71 – 86.
- [NG 99-2] Nordbruch, S.; Gräser, A.: Die HDRC-Kamera - Eine neue Möglichkeit zur Beobachtung des Werkstoffübergangs beim MSG-Schweißprozeß. Deutsche Forschungsvereinigung für Meß-, Regelungs- Systemtechnik e.V. (DFMRS), Jahrestagung 1999, Automatische Prozeßführung, Prozeßüberwachung und Montage, Nov. 11 – 12, 1999, Bremen, Germany, pp 41 – 53, ISBN 0944-694X.
- [SLWG 99] Siebel, N. T.; Lang, O.; Wirth, F.; Gräser, A.: Robuste Positionierung eines Roboters mittels Visual Servoing unter Verwendung einer Trust-Region-Methode. In Forschungsbericht Nr. 99-1 der Deutschen Forschungsvereinigung für Meß-, Regelungs- und Systemtechnik (DFMRS), Nov. 10 – 11, 1999, Bremen, Germany.
- [BIMRG 99] Borgerding B.; Ivlev O.; Martens C.; Ruchel N.; Gräser A.: FRIEND – Functional Robot Arm with User Friendly Interface for Disabled People, AAATE '99, Nov. 1 – 4, 1999, Düsseldorf, Germany.

- [NG 99-1] Nordbruch, S.; Gräser, A.: VOBA: Ein System zur visuellen On-Line Beobachtung und Analyse des Werkstoffübergangs beim Metallschutzgas-Schweißen mit Impulslichtbogen bei gleichzeitiger Aufnahme von elektrischen Schweißparametern. VISION '99, Internationale Fachmesse für angewandte Bildverarbeitung und Identifikationstechnologien, Preis für angewandte Bildverarbeitung, Oct. 12 – 14, 1999 Stuttgart, Germany, Messekatalog, pp. 48-49.
- [RLG 99] Ruchel, N.; Lang, O.; Gräser, A.: Service-Robot Programming by Demonstration with Integration of Sensor Information. IEEE Hongkong Symposium on Robotics and Control, July 2 – 3, 1999, Hongkong, ISBN 962-85534-1-0.
- [L-MG 99-2] Lange-Mao W.; Gräser A.: Modeling, Dynamic Analysis and Control of Micromachined Rate Gyroscopes. IFAC-World-Conference '99, July 1999, Peking, China.
- [TG 99] Trittin T.; Gräser A.: The Method of Virtual Points for Autonomous, Image-Based Robot Control, IFAC-World-Conference '99, July 1999, Peking, China
- [L-MG 99-1] Lange-Mao W.; Gräser A.: Design of robust controller for micromachined Rate Gyroscopes. ECC 1999, Karlsruhe.
- [LVSG 99] Lang O.; Vogel R.; Siebel N. T.; Gräser A.: Vergleich verschiedener bildbasierter Regler zur Realisierung teilautonomer Greifvorgänge. AMS 1999, München, Germany.
- [LG 99] Lang, O.; Gräser, A.: Visual Control of 6 DOF Robots with Constant Objectsize in the Image by means of Zoom Camera. IECON 1999, The 25th Annual Conference of the IEEE Industrial Electronics Society 1999.
- [Gr 99] Gräser A.: Agenten – ein Konstrukt der Informatik betrachtet aus der Sicht der Automatisierungstechnik. In B. Lohmann, A. Gräser (Hrsg.), Methoden und Anwendungenn der Automatisierungstechnik. Shaker Verlag 1999.
- [BIMRG 99] Borgerding B.; Ivlev O.; Martens C.; Ruchel N.; Gräser A.: FRIEND - Functional Robot Arm with User Friendly Interface for Disabled People. In: Assistive Technolody on the Threshold of the New Millenium, ISO Press, Amsterdam, 1999, pp. 286-290.
- [LG 99] Lohmann B.; Gräser A. (Hrsg.): Methoden und Anwendungen der Automatisierungstechnik. Shaker Verlag, 1999, ISBN 3-8265-6093-0.
- [IG 99] Ivlev O.; Gräser A.: Explizite symbolische Rücktransformation für redundante Robotersysteme. at-Automatisierungstechnik ,11, 1999, pp. 523 – 531.
- [Gr 98] Gräser, A.: Technological solutions to autonomous robot control. Proc. 3rd TIDE Conference, June 22 – 25, 1998, Helsinki, Finland.

- [NG 98-3] Nordbruch, S.; Gräser, A.: On-Line Observation of the Material Transition for MIG/MAG-Arc Welding with Recording of Electrical Weld Parameters. Proceedings of the 5th International Conference on Trends in Welding Research, June 1 – 5, 1998, Pine Mountain, Georgia, USA, pp. 331 – 335 (Edited by: Vitek, J.M., David, S.A., Johnson, J.A., Smart, H.B., DebRoy, T.), ISBN: 0-8170-627-X.
- [IG 98-3] Ivlev, O.; Gräser, A.: Inverse Kinematics of the Open Redundant Chains – an Explicit Symbolic Solution. GAMM Jahrestagung 1998, April 6 –9, 1998, Bremen, Germany, p. 60.
- [IG 98-2] Ivlev O., Gräser A. Resolving Redundancy of Series Kinematic Chains through Imaginary Links. CESA '98: 2nd IMACS Multiconference: Computational Engineering in Systems Applications, April 1 – 4, 1998 Nabeul-Hammamet, Tunisia, pp. 477 – 482.
- [NG 98-2] Nordbruch, S.; Gräser A.: On-Line Observation of the Material Transition for MIG/MAG-Arc Welding. CESA '98: 2nd IMACS Multiconference: Computational Engineering in Systems Applications, April 1 – 4, 1998 Nabeul-Hammamet, Tunisia.
- [BG 98] Balcke, I.; Gräser, A.: Multivariable Gammage And Fibre Orientation CD Control With Dilution Water Headboxes, Advantages And Limitations. 1998 TAPPI Proceedings of the 1998 PCE&I Conference ISA PUPID, vol. 1:121-130, (1998), 38th Annual Symposium, March 16-19, 1998, Vancouver, British Columbia, Canada.
- [IG 98-1] Ivlev, O.; Gräser, A.: Explizite symbolische Rücktransformation für redundante Robotersysteme. at – Automatisierungstechnik (eingereicht zur Veröffentlichung)
- [LG 98] Lang, O.; Gräser, A.: Regelung eines teilautonomen Roboters mittels Zoomkamera, AMS Autonome Mobile Systeme 1998, Springer Verlag, pp. 45 – 56
- [TG 98] Trittin, T.; Gräser, A.: Methode der virtuellen Punkte zur autonomen, bildbasierten Roboterregelung, AMS Autonome Mobile Systeme 1998, Springer Verlag, pp. 65 – 74
- [NG 98-1] Nordbruch, S.; Gräser, A.: On-Line Beobachtung des Werkstoffübergangs beim MSG-Schweißen mit Impulslichtbogen – Bei gleichzeitiger Aufnahme von elektrischen Schweißparametern. der Praktiker, No. 6, pp 207 – 211, Deutscher Verband für Schweißtechnik, Deutscher Verlag für Schweißtechnik (DVS-Verlag), Düsseldorf, 1998. ISSN 0554-9965.
- [IG 97] Ivlev, O.; Gräser, A.: An Analytical Method for the Inverse Kinematics of Redundant Robots. Proceedings of the 3rd ECPD International Conference on advanced Robots, Intelligent Automation and Active Systems, September 15 – 17, 1997, Bremen, Germany, pp. 416 – 421.
- [BGH 97] Balcke, I.; Gräser A.; Hoes T.: Mathematical modeling of the fibre orientation due to slice lip actuators. TAPPI Engineering Conference 1997, Birmingham, Alabama, USA, pp. 205-209.

- [Gr 97] Gräser A., Querprofilregelungen in der Papierindustrie - Sensoren und Aktuatoren als bestimmende Elemente der Regelgüte, Automatisierungstechnik, H. 6, 1997, S. 271-281
- [TG 96] Trittin, T.; Gräser, A.: Visual feedback in Automation. EUFIT'96 4th European Congress on Intelligent Techniques and Soft Computin, September 2 – 5, 1996, Aachen, Germany, pp. 1716–1721.
- [Gr 95-2] Gräser, A.: Querprofilregelung -Regelstrategien,erreichbare Regelgenauigkeit und Einflußfaktoren auf das Regelergebnis. Wochenblatt für Papierfabrikation, 1995, H. 8, pp. 352 – 360.
- [Gr 95-1] Gräser, A.: Advanced Cross Profile Control due to Novel Profile Actuators. Tappi Engineering Conference 1995, Dallas, USA, pp. 681-686.
- [EG 95] Ebach, U.; Gräser, A.: Desing of an extended Smith Controller with amplification adaption. Control Engineering Practice, Vol. 3, No. 10, 1995, pp. 1467 – 1470.
- [Gr 94-3] Gräser, A.: Querprofilregelung, Regelstrategien, erreichbare Regelgenauigkeit und Einflußfaktoren auf das Regelergebnis. Sonderdruck, APV - Jahrestreffen 1994, Vortragsreihe Querprofile, pp.73 – 78.
- [Gr 94-2] Gräser A.: Cross profile control-predetermination of control results regarding slice lip bending. Pulp & Paper Canada, 96:1, (1995),T8 – T12.
- [Gr 94-1] Gräser, A.: Erweiterung des Smith-Prädiktors bei Störgrößenaufschaltung. ATP 1/94, pp. 46 – 52.
- [EG 94] Ebach, U.: Gräser, A.: Benchmark Test, Design of an extended Smith controller. Control Systems 94, Stockholm, Sweden.
- [GW 94-2] Gräser, A., Wagner, T.: Querprofilmessung-Einflußfaktoren auf die Messgenauigkeit. Sonderdruck, APV – Jahrestreffen 1994, Vortragsreihe Querprofile, pp.65 – 71
- [GW 94-1] Gräser, A.; Wagner, T.: Querprofilmessung-Einflußfaktoren auf die Meßgenauigkeit. Wochenblatt für Papierfabrikation, 1995, H. 6, pp.247 – 253.
- [Gr 93] Gräser, A.: Zur Vorhersage der Regelgenauigkeit geschlossener Regelkreise am Beispiel der Flächengewichtsregelung. Wochenblatt für Papierfabrikation, 21/93, pp. 891 – 895.
- [Gr 92] Gräser, A.: Cross profile control – predetermination of the control results regarding slice slip bending. TAPPI Conference: Control Systems 92, Whistler, British Columbia, Canada.
- [GN 86] Gräser, A.; Neddermeyer, W.: Self tuning cross profile control for a paper machine. IFAC-Congress on Microprocessor applications, July 1986 Istanbul, Turkey.
- [Gr 85] Gräser, A.: Prozeßleitsystem-Software in der Kunststoffverarbeitung und der Papierindustrie. Maschinenmarkt, Vogel-Verlag, Würzburg, Germany, Heft 18, 1985, pp. 314 – 315.

- [Gr 84] Gräser, A.: Strukturierung der Software für Prozeßleitsysteme in der Papier- und Kunststoffindustrie. Prozeßrechner-tagung 1984, Karlsruhe, Germany.
- [Gr 82] Gräser, A.: Zur Modellbildung und Regelung mehraxialer Kraftfahrzeugprüfstände. VDI Fortschrittsberichter Reihe 8, Nr. 50, 311 Seiten.
- [GT 82] Gräser, A.; Tolle, H.: Robust controller design in the frequency domain for a multiaxial servohydraulic vibration test bench. IEEE Conference in Application of adaptive and multivariable control, 1982, Hull, Great Britain.
- [GDN 82] Gräser, A.; Dickmann M.; Neddermeyer W.: Robuster Regelkreisentwurf: Das Verfahren von Horowitz und seine Automatisierung. Regelungstechnik, 30, 1982, Heft 11, 12, pp. 387 – 392, 428 – 433.
- [GNT 82-2] Gräser, A.; Neddermeyer, W.; Tolle, H.: Computer aided controller desing for a multiaxial servohydraulic vibration test bench with large parameter uncertainties. IFAC Conference on Computer Aided Design in Control and Engineering systems, 1982, Purdue, USA.
- [GNT 82-1] Gräser, A.; Neddermeyer, W.; Tolle, H.: CAD of the Horowitz/ Sidi Design for Feedback Systems with large Plant Parameter uncertainty. IFAC-Conference on Computer Aided Design in Control and Engineering Systems, 1982, Purdue, USA.
- [Gr 81] Gräser, A.: Ein Programmpaket zur Analyse und Synthese von Mehrgrößensystemen. Regelungstechnik 29, 1981, Heft 6, pp. 189 – 195.
- [Gr 79] Gräser, A: Modelling and controller design for a multiaxial servohydraulic vibration test bench. IFAC-Symposium on Computer Aided Design of Control Systems, Aug. 29 – 31, 1979, Zürich, Switzerland.
- [AEGT 79] Asselmeyer, B.; Eschwei, W.; Gräser, A.; Tolle, H.: A Concept for a CAD-Package for the Control engineer using only small Computers. IFAC-Symposium on Computer Aided Design of Control Systems, Aug. 29 – 31, 1979, Zürich, Switzerland.